

# CIV 2552 – Métodos Numéricos em Problemas de Fluxo e Transporte em Meios Porosos

## Fluxo hidráulico em meios porosos – modelo unidimensional

### Formulação por Volume de Controle em Diferenças Finitas

#### Parâmetros do modelo

$h$  → carga hidráulica [L]

$k$  → permeabilidade do meio [L/T]

$S_s$  → armazenamento específico (*specific storage*) do meio poroso [1/L]

$A$  → área da seção transversal do canal do fluxo [L<sup>2</sup>]

$Lx$  → comprimento do modelo [L]

#### Lei de Darcy

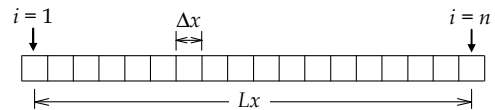
$q = -k \cdot dh/dx$  → fluxo hidráulico [L/T]

#### Parâmetros de discretização

$n$  → número de pontos (células) do modelo unidimensional

$\Delta x = Lx/(n - 1)$  → comprimento da célula na direção  $x$  [L]

( $Lx$  → do centro da primeira célula para centro da última célula)



#### Condições de contorno

$h(x=0) = hl$  → carga hidráulica prescrita no bordo esquerdo

ou

$q(x=0) = ql$  → fluxo prescrita no bordo esquerdo

$h(x=L) = hr$  → carga hidráulica prescrita no bordo direito

ou

$q(x=L) = qr$  → fluxo prescrita no bordo direito

#### Fonte externa

$s$  → fonte externa de vazão hidráulica distribuída por comprimento de canal [L<sup>2</sup>/T]

(a fonte pode ser pontual, mas na dedução ela será considerada distribuída)

#### Balço de vazão hidráulica em uma célula

(a célula é um volume de controle; convenção: vazão que entra na célula é positivo)

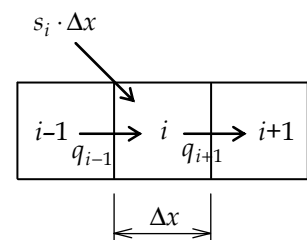
[Vazão que entra na célula] = [Vazão que sai da célula] + [Vazão retida dentro da célula]

$$[q_{i-1} \cdot A + s_i \cdot \Delta x] = [q_{i+1} \cdot A] + \left[ S_s \cdot \Delta x \cdot A \cdot \frac{\partial h_i}{\partial t} \right]$$

$$q_{i-1} \cdot A - q_{i+1} \cdot A = S_s \cdot \Delta x \cdot A \cdot \frac{\partial h_i}{\partial t} - s_i \cdot \Delta x$$

Usando a Lei de Darcy e a aproximação de derivada em diferenças finitas:

$$(q \cong -k \cdot \Delta h / \Delta x)$$



$$\left(-k \cdot A \cdot \frac{h_i - h_{i-1}}{\Delta x}\right) - \left(-k \cdot A \cdot \frac{h_{i+1} - h_i}{\Delta x}\right) = S_s \cdot \frac{\partial h_i}{\partial t} \cdot \Delta x \cdot A - s_i \cdot \Delta x$$

$$[\times 1 / (\Delta x \cdot k \cdot A)] \Rightarrow \frac{h_{i-1} - 2h_i + h_{i+1}}{\Delta x^2} = \frac{S_s}{k} \cdot \frac{\partial h_i}{\partial t} - \frac{s_i}{k \cdot A}$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{h_{i-1} - 2h_i + h_{i+1}}{\Delta x^2} = \frac{S_s}{k} \cdot \frac{\partial h_i}{\partial t} - \frac{s_i}{k \cdot A}}$$

## Solução explícita da resposta transiente

Considerando que os valores de carga hidráulica em todos os pontos são conhecidos em um passo de tempo genérico ( $m$ ), a aproximação da resposta para o passo seguinte de tempo ( $m+1$ ) na solução explícita é tal que cada valor  $h_i^{m+1}$  só depende de valores do passo anterior. Isso resulta em:

$$\frac{\partial h_i}{\partial t} \cong \frac{h_i^{m+1} - h_i^m}{\Delta t} \Rightarrow -\frac{S_s}{k} \cdot \frac{h_i^{m+1}}{\Delta t} = -\frac{h_{i-1}^m - 2h_i^m + h_{i+1}^m}{\Delta x^2} - \frac{S_s}{k} \cdot \frac{h_i^m}{\Delta t} - \frac{s_i^m}{k \cdot A}$$

$$\left[\times \left(-\frac{k}{S_s} \cdot \Delta t\right)\right] \Rightarrow (i = 2 : n-1) \rightarrow h_i^{m+1} = h_i^m + \frac{k}{S_s} \cdot \frac{\Delta t}{\Delta x^2} \cdot (h_{i-1}^m - 2h_i^m + h_{i+1}^m) + \frac{\Delta t}{S_s \cdot A} \cdot s_i^m$$

Sendo  $\boxed{r = \frac{k}{S_s} \cdot \frac{\Delta t}{\Delta x^2}}$   $\Rightarrow$  Células ( $i = 2 : n-1$ )  $\rightarrow$   $\boxed{h_i^{m+1} = r \cdot h_{i-1}^m + (1-2r) \cdot h_i^m + r \cdot h_{i+1}^m + \frac{\Delta t}{S_s \cdot A} \cdot s_i^m}$

### Condições de contorno do tipo Dirichlet

Célula ( $i = 1$ )  $\rightarrow$   $\boxed{h_1 = hl}$

Célula ( $i = n$ )  $\rightarrow$   $\boxed{h_n = hr}$

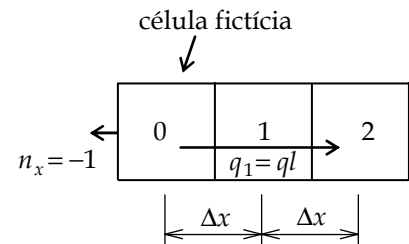
### Condições de contorno do tipo Neuman

Célula ( $i = 1$ ):

$$q = -k \cdot \frac{dh}{dx} \cdot n_x \rightarrow q_1 \cong -k \cdot \frac{h_2 - h_0}{2\Delta x} \cdot (-1) = ql \rightarrow h_0 = h_2 - ql \cdot \frac{2\Delta x}{k}$$

$$h_1^{m+1} = r \cdot h_0^m + (1-2r) \cdot h_1^m + r \cdot h_2^m + \frac{\Delta t}{S_s \cdot A} \cdot s_1^m \Rightarrow$$

Célula ( $i = 1$ )  $\rightarrow$   $\boxed{h_1^{m+1} = (1-2r) \cdot h_1^m + 2r \cdot h_2^m + \frac{\Delta t}{S_s \cdot A} \cdot s_1^m - ql \cdot \frac{r \cdot 2\Delta x}{k}}$

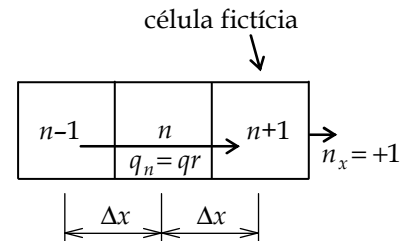


Célula ( $i = n$ ):

$$q = -k \cdot \frac{dh}{dx} \cdot n_x \rightarrow q_n \cong -k \cdot \frac{h_{n+1} - h_{n-1}}{2\Delta x} \cdot (+1) = qr \rightarrow h_{n+1} = h_{n-1} - qr \cdot \frac{2\Delta x}{k}$$

$$h_n^{m+1} = r \cdot h_{n-1}^m + (1-2r) \cdot h_n^m + r \cdot h_{n+1}^m + \frac{\Delta t}{S_s \cdot A} \cdot s_n^m \Rightarrow$$

Célula ( $i = n$ )  $\rightarrow$   $\boxed{h_n^{m+1} = 2r \cdot h_{n-1}^m + (1-2r) \cdot h_n^m + \frac{\Delta t}{S_s \cdot A} \cdot s_n^m - qr \cdot \frac{r \cdot 2\Delta x}{k}}$



## Solução implícita da resposta transiente: Método de Crank-Nicolson

A aproximação em diferenças finitas da segunda derivada da carga hidráulica em relação a  $x$  é considerada como uma média de valores calculados no passo de tempo ( $m$ ) e no passo seguinte de tempo ( $m+1$ ):

$$\frac{1}{2} \left[ \frac{h_{i-1} - 2h_i + h_{i+1}}{\Delta x^2} \right]^m + \frac{1}{2} \left[ \frac{h_{i-1} - 2h_i + h_{i+1}}{\Delta x^2} \right]^{m+1} = \frac{S_s}{k} \cdot \frac{h_i^{m+1} - h_i^m}{\Delta t} - \frac{s_i^m}{k \cdot A} \rightarrow$$

$$\left[ \times \Delta x^2 \right] \Rightarrow \frac{h_{i-1}^{m+1} - 2h_i^{m+1} + h_{i+1}^{m+1}}{2} - \frac{S_s}{k} \cdot \frac{h_i^{m+1}}{\Delta t} \cdot \Delta x^2 = -\frac{h_{i-1}^m - 2h_i^m + h_{i+1}^m}{2} - \frac{S_s}{k} \cdot \frac{h_i^m}{\Delta t} \cdot \Delta x^2 - \frac{s_i^m}{k \cdot A} \cdot \Delta x^2$$

$$r = \frac{k}{S_s} \cdot \frac{\Delta t}{\Delta x^2} \Rightarrow \text{Células } (i = 2 : n-1) \rightarrow -h_{i-1}^{m+1} + \left(2 + \frac{2}{r}\right)h_i^{m+1} - h_{i+1}^{m+1} = h_{i-1}^m + \left(\frac{2}{r} - 2\right)h_i^m + h_{i+1}^m + 2 \cdot \frac{s_i^m}{k \cdot A} \cdot \Delta x^2$$

### Condições de contorno do tipo Dirichlet

$$\text{Célula } (i = 1) \rightarrow \boxed{h_1 = hl}$$

$$\text{Célula } (i = n) \rightarrow \boxed{h_n = hr}$$

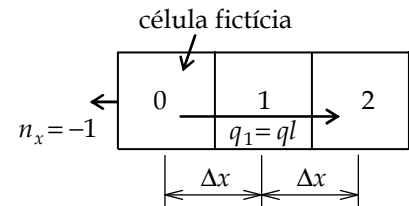
### Condições de contorno do tipo Neuman

Célula ( $i = 1$ ):

$$q = -k \cdot \frac{dh}{dx} \cdot n_x \rightarrow q_1 \cong -k \cdot \frac{h_2 - h_0}{2\Delta x} \cdot (-1) = ql \rightarrow h_0 = h_2 - ql \cdot \frac{2\Delta x}{k}$$

$$-h_0^{m+1} + \left(2 + \frac{2}{r}\right)h_1^{m+1} - h_2^{m+1} = h_0^m + \left(\frac{2}{r} - 2\right)h_1^m + h_2^m + 2 \cdot \frac{s_1^m}{k \cdot A} \cdot \Delta x^2$$

$$\Rightarrow -\left(h_2^{m+1} - ql \cdot \frac{2\Delta x}{k}\right) + \left(2 + \frac{2}{r}\right)h_1^{m+1} - h_2^{m+1} = \left(h_2^m - ql \cdot \frac{2\Delta x}{k}\right) + \left(\frac{2}{r} - 2\right)h_1^m + h_2^m + 2 \cdot \frac{s_1^m}{k \cdot A} \cdot \Delta x^2$$



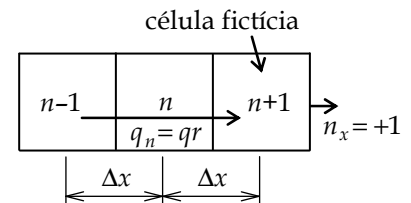
$$\text{Célula } (i = 1) \rightarrow \boxed{\left(2 + \frac{2}{r}\right)h_1^{m+1} - 2h_2^{m+1} = \left(\frac{2}{r} - 2\right)h_1^m + 2h_2^m + 2 \cdot \frac{s_1^m}{k \cdot A} \cdot \Delta x^2 - ql \cdot \frac{4\Delta x}{k}}$$

Célula ( $i = n$ ):

$$q = -k \cdot \frac{dh}{dx} \cdot n_x \rightarrow q_n \cong -k \cdot \frac{h_{n+1} - h_{n-1}}{2\Delta x} \cdot (+1) = qr \rightarrow h_{n+1} = h_{n-1} - qr \cdot \frac{2\Delta x}{k}$$

$$-h_{n-1}^{m+1} + \left(2 + \frac{2}{r}\right)h_n^{m+1} - h_{n+1}^{m+1} = h_{n-1}^m + \left(\frac{2}{r} - 2\right)h_n^m + h_{n+1}^m + 2 \cdot \frac{s_n^m}{k \cdot A} \cdot \Delta x^2$$

$$\Rightarrow -h_{n-1}^{m+1} + \left(2 + \frac{2}{r}\right)h_n^{m+1} - \left(h_{n-1}^{m+1} - qr \cdot \frac{2\Delta x}{k}\right) = h_{n-1}^m + \left(\frac{2}{r} - 2\right)h_n^m + \left(h_{n-1}^m - qr \cdot \frac{2\Delta x}{k}\right) + 2 \cdot \frac{s_n^m}{k \cdot A} \cdot \Delta x^2$$



$$\text{Célula } (i = n) \rightarrow \boxed{-2h_{n-1}^{m+1} + \left(2 + \frac{2}{r}\right)h_n^{m+1} = 2h_{n-1}^m + \left(\frac{2}{r} - 2\right)h_n^m + 2 \cdot \frac{s_n^m}{k \cdot A} \cdot \Delta x^2 - qr \cdot \frac{4\Delta x}{k}}$$