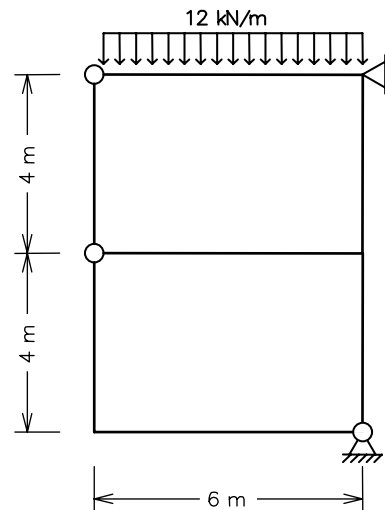


# CIV 1127 – ANÁLISE DE ESTRUTURAS II – 2º Semestre – 2004

## Primeira Prova – Data: 13/09/2004 – Duração: 2:45 hs – Sem Consulta

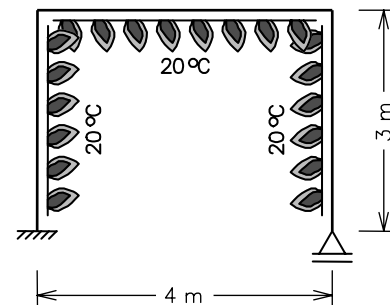
### 1ª Questão (5,5 pontos)

Determine pelo Método das Forças o diagrama de momentos fletores do quadro hiperestático ao lado. Somente considere deformações por flexão. Todas as barras têm a mesma inércia à flexão  $EI = 10^5 \text{ kNm}^2$ .



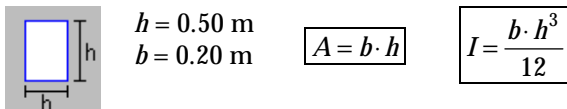
### 2ª Questão (3,5 pontos)

O pórtico ao lado sofreu um aquecimento interno de  $20 \text{ }^\circ\text{C}$  (a temperatura externa não variou). Pede-se o diagrama de momentos fletores provocado por esta variação de temperatura. Considere que as barras do pórtico podem se deformar axialmente, isto é, não despreze a energia de deformação axial.



Sabe-se:

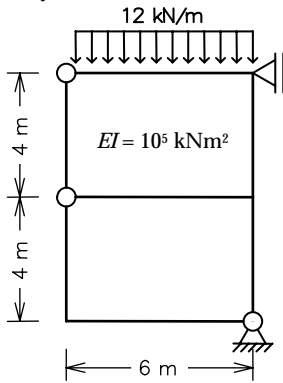
- (1) O material tem módulo de elasticidade  $E = 10^8 \text{ kN/m}^2$  e coeficiente de dilatação térmica  $\alpha = 10^{-5} / ^\circ\text{C}$ .
- (2) As barras da estrutura têm a seção transversal retangular indicada abaixo, que foi posicionada de modo a oferecer a maior resistência ao momento fletor atuante:



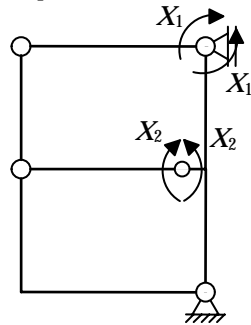
- (3) O deslocamento axial relativo interno provocado pela variação de temperatura em um elemento infinitesimal de barra é
 
$$du^T = \alpha \Delta T_{CG} dx,$$
 sendo  $\Delta T_{CG}$  a variação de temperatura na fibra do centro de gravidade da seção transversal.
- (4) O rotação relativa interna provocada pela variação de temperatura em um elemento infinitesimal de barra é
 
$$d\theta^T = \frac{\alpha(\Delta T_i - \Delta T_e)}{h} dx$$
 sendo  $\Delta T_i = +20 \text{ }^\circ\text{C}$  a variação de temperatura das fibras interiores e  $\Delta T_e = 0 \text{ }^\circ\text{C}$  a variação de temperatura das fibras exteriores. Considere que  $d\theta^T$  é positivo quando alonga as fibras interiores.
- (5) Considere que os momentos fletores são positivos quando tracionam as fibras interiores.

### 3ª Questão (1,0 ponto) – Grau vindo do primeiro trabalho (nota do trabalho x 0,1).

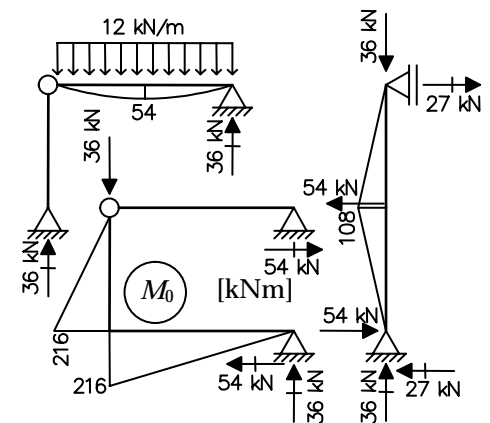
**1ª Questão**



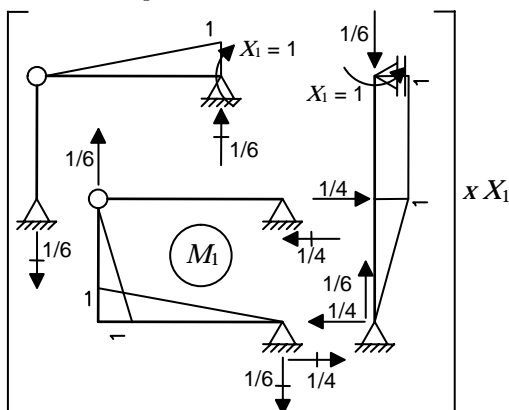
*Sistema Principal (SP) e Hiperestáticos*



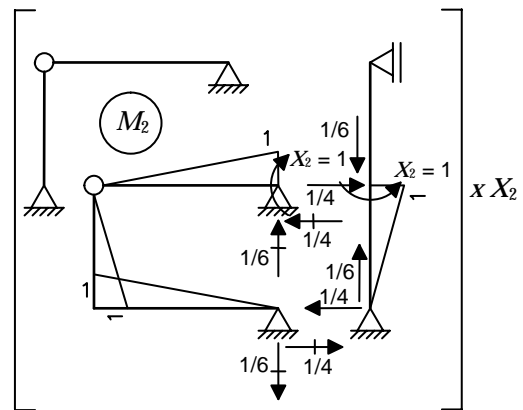
*Caso (0) – Solicitação externa isolada no SP*



*Caso (1) – Hiperestático X1 isolado no SP*



*Caso (2) – Hiperestático X2 isolado no SP*



*Equações de compatibilidade:*

$$\begin{cases} \delta_{10} + \delta_{11}X_1 + \delta_{12}X_2 = 0 \\ \delta_{20} + \delta_{21}X_1 + \delta_{22}X_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \frac{1}{EI} \begin{bmatrix} -1188 \\ -864 \end{bmatrix} + \frac{1}{3EI} \begin{bmatrix} 32 & 14 \\ 14 & 20 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} X_1 \\ X_2 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \end{Bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} X_1 = +78.8 \text{ kNm} \\ X_2 = +74.2 \text{ kNm} \end{cases}$$

$$\delta_{10} = \frac{1}{EI} \cdot \begin{bmatrix} -\frac{1}{3} \cdot 1 \cdot 54 \cdot 6 - \frac{1}{2} \cdot 1 \cdot 108 \cdot 4 - \frac{1}{3} \cdot 1 \cdot 216 \cdot 4 \\ -\frac{1}{3} \cdot 1 \cdot 108 \cdot 4 - \frac{1}{3} \cdot 1 \cdot 216 \cdot 6 \end{bmatrix} = -\frac{1188}{EI}$$

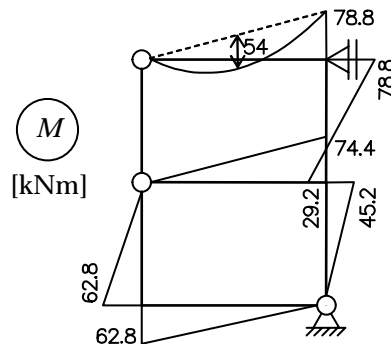
$$\delta_{12} = \delta_{21} = \frac{1}{EI} \cdot \begin{bmatrix} +2 \cdot \left(\frac{1}{3} \cdot 1 \cdot 1 \cdot 4\right) \\ +\frac{1}{3} \cdot 1 \cdot 1 \cdot 6 \end{bmatrix} = +\frac{14}{3EI}$$

$$\delta_{20} = \frac{1}{EI} \cdot \begin{bmatrix} -\frac{1}{3} \cdot 1 \cdot 216 \cdot 4 - \frac{1}{3} \cdot 1 \cdot 108 \cdot 4 + \frac{1}{3} \cdot 1 \cdot 216 \cdot 6 \end{bmatrix} = -\frac{864}{EI}$$

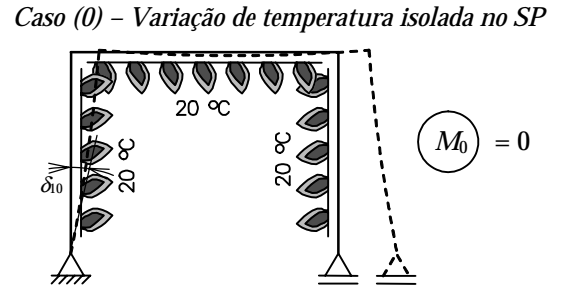
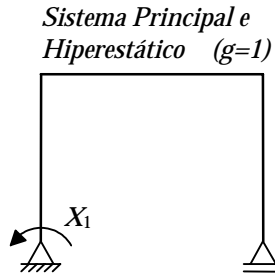
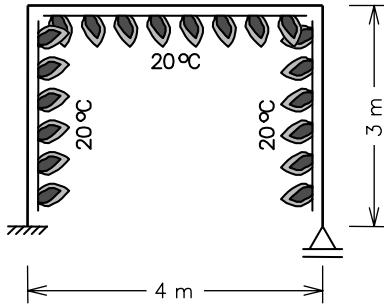
$$\delta_{11} = \frac{1}{EI} \cdot \left[ +2 \cdot \left(\frac{1}{3} \cdot 1 \cdot 1 \cdot 6\right) + 1 \cdot 1 \cdot 4 + 2 \cdot \left(\frac{1}{3} \cdot 1 \cdot 1 \cdot 4\right) \right] = +\frac{32}{3EI} \quad \delta_{22} = \frac{1}{EI} \cdot \left[ +2 \cdot \left(\frac{1}{3} \cdot 1 \cdot 1 \cdot 6\right) + 2 \cdot \left(\frac{1}{3} \cdot 1 \cdot 1 \cdot 4\right) \right] = +\frac{20}{3EI}$$

*Momentos Fletores Finais:*

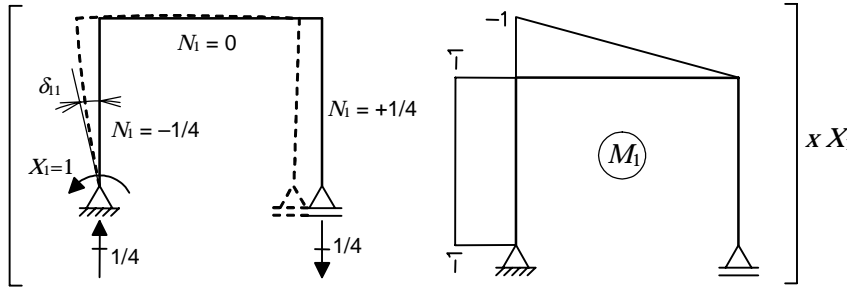
$$M = M_0 + M_1 \cdot X_1 + M_2 \cdot X_2$$



2ª Questão



Caso (1) –  $X_1$  isolado no SP



Equação de compatibilidade

$$\delta_{10} + \delta_{11} \cdot X_1 = 0$$

$$\delta_{10} = \int_{\text{estrutura}} M_1 d\theta^T + \int_{\text{estrutura}} N_1 du^T$$

$$\delta_{11} = \int \frac{(M_1)^2}{EI} dx + \int \frac{(N_1)^2}{EA} dx$$

(considerando também deformação axial)

$$d\theta^T = \frac{\alpha \cdot (\Delta T_i - \Delta T_e)}{h} dx = \frac{\alpha \cdot (+20)}{0.50} dx = +\alpha \cdot 40 \cdot dx$$

$$du^T = \alpha \cdot \Delta T_{GC} \cdot dx = +\alpha \cdot 10 \cdot dx$$

$$\delta_{10} = \alpha \cdot 40 \cdot \int_{\text{estrutura}} M_1 dx + \alpha \cdot 10 \cdot \int_{\text{estrutura}} N_1 dx$$

$$\delta_{10} = \alpha \cdot 40 \cdot \left[ (-1) \cdot 3 + \frac{1}{2} \cdot (-1) \cdot 4 \right] + \alpha \cdot 10 \cdot \left[ \left( -\frac{1}{4} \right) \cdot 3 + 0 \cdot 4 + \left( +\frac{1}{4} \right) \cdot 3 \right] = -200 \cdot 10^{-5} \text{ rad}$$

$$\delta_{11} = \frac{1}{EI} \int (M_1)^2 dx + \frac{1}{EA} \int (N_1)^2 dx$$

$$\delta_{11} = \frac{1}{EI} \cdot \left[ (-1) \cdot (-1) \cdot 3 + \frac{1}{3} \cdot (-1) \cdot (-1) \cdot 4 \right] + \frac{1}{EA} \cdot \left[ \left( -\frac{1}{4} \right) \cdot \left( -\frac{1}{4} \right) \cdot 3 + \left( +\frac{1}{4} \right) \cdot \left( +\frac{1}{4} \right) \cdot 3 \right]$$

$$I = \frac{b \cdot h^3}{12} = \frac{0.20 \cdot 0.50^3}{12} = \frac{0.0125}{6} \text{ m}^4 \quad A = b \cdot h = 0.10 \text{ m}^2 \quad E = 10^8 \text{ kN/m}^2$$

$$\delta_{11} = +2.08375 \cdot 10^{-5} \text{ rad/kNm}$$

$$\delta_{10} + \delta_{11} \cdot X_1 = 0 \rightarrow -200 \cdot 10^{-5} + 2.08375 \cdot 10^{-5} \cdot X_1 = 0 \Rightarrow X_1 = +96.0 \text{ kNm}$$

Momentos fletores finais

$$M = M_0 + M_1 \cdot X_1$$

(sendo  $M_0 = 0$ )

